

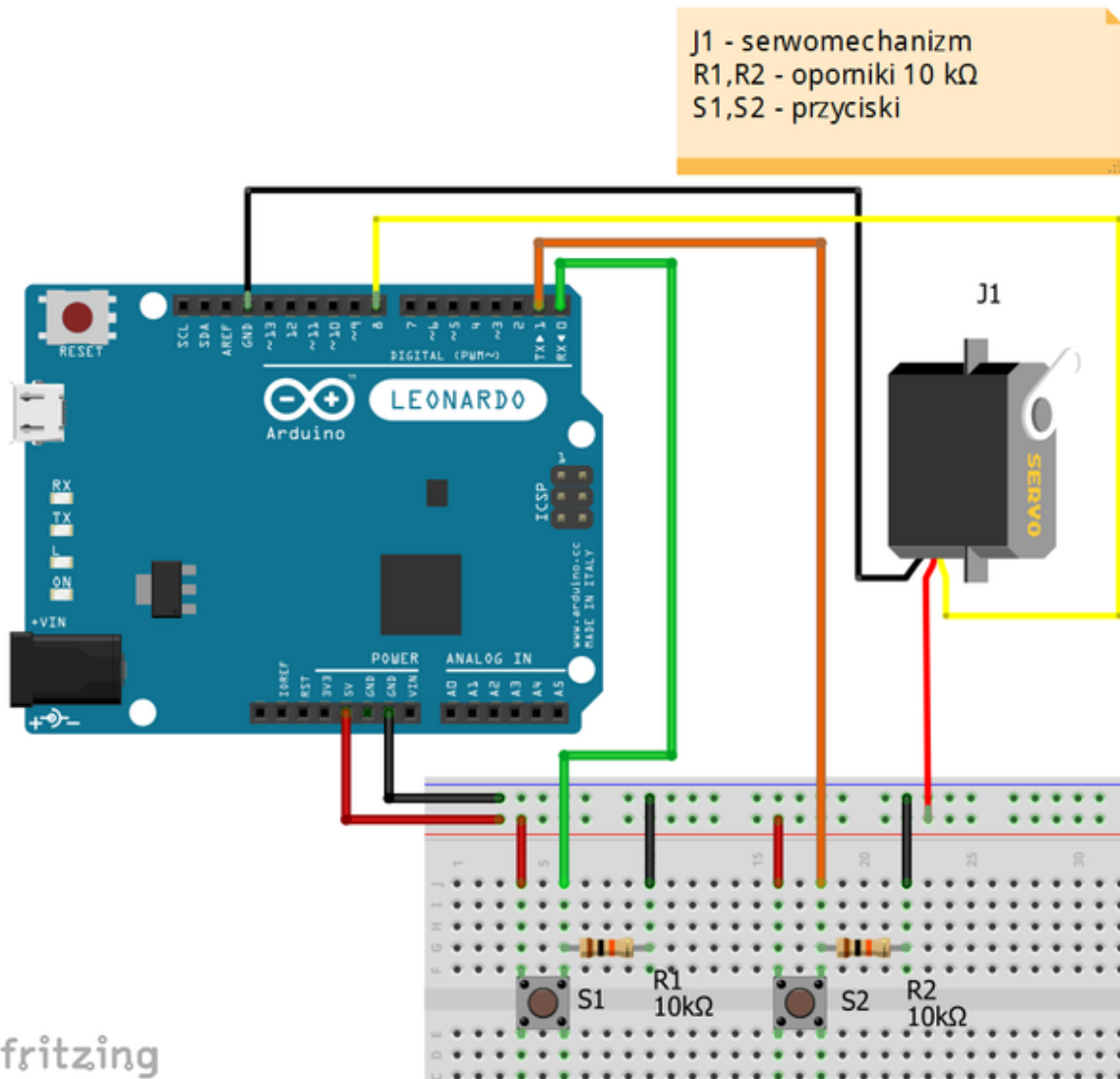


**Nazwa implementacji:** Sterowanie serwo mechanizmem z wykorzystaniem przycisków

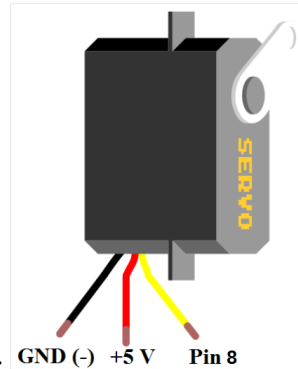
Autor:  
Krzysztof Bytow

**Opis implementacji:**

Ćwiczenie pozwala poszerzyć wiedzę dotyczącą sposobów sterowania serwo mechanizmem z wykorzystaniem dwóch buttonów. W zależności od czasu wciśnięcia przycisku obserwujemy zmianę położenia orczyka na serwo mechanizmie. 1. Schemat połączeń:



2. Opis wyprowadzeń:



wyprowadzenia serwomechanizmu → GND (-) +5 V Pin 8

SPECYFIKACJA (Mikro Serwo Turnigy TG9e 1.5kG 9g 0,10s): Wymiary 23mm x 12.2mm x 29mm

Napięcie zasilania 4,8 - 7,2V

Prędkość 0,10s

Moment obrotowy 1.5kg/cm (6V)

Waga 9g 3. Kod implementacji:

```
when clicked
  set i to 0
  loop
    if i < 60 and sensor Digital2 pressed? = true
      motor 8 angle i
      change i by 1
    if i > 0 and sensor Digital3 pressed? = true
      motor 8 angle i
      change i by -1
```

LUB



```
whenClickedFlagClicked
  set i to 0
  forever loop
    repeat until (not sensor Digital3 pressed?)
      if i > 0
        set motor 8 angle to i
        change i by -1
    repeat until (not sensor Digital2 pressed?)
      if i < 60
        set motor 8 angle to i
        change i by 1
```

4. Efekt działania kodu: - w przygotowaniu-

