

Problemy pojawiające się podczas składania robotów.

Autor: inż. Mateusz Delong
Seminarium dla woj. łódzkiego
20-21.03.2014 Klonowiec Stary

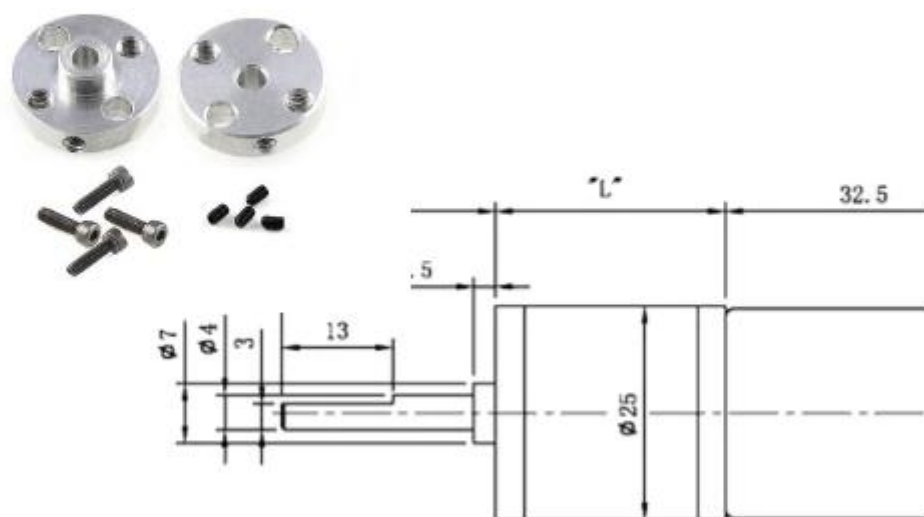
Problemy przy budowie robota z zestawu M-system

1. Montaż uchwytów na silniki,
2. Montaż piast do silników,
3. Montaż czujników do robota
4. Podłączenie silników i czujników do sterownika

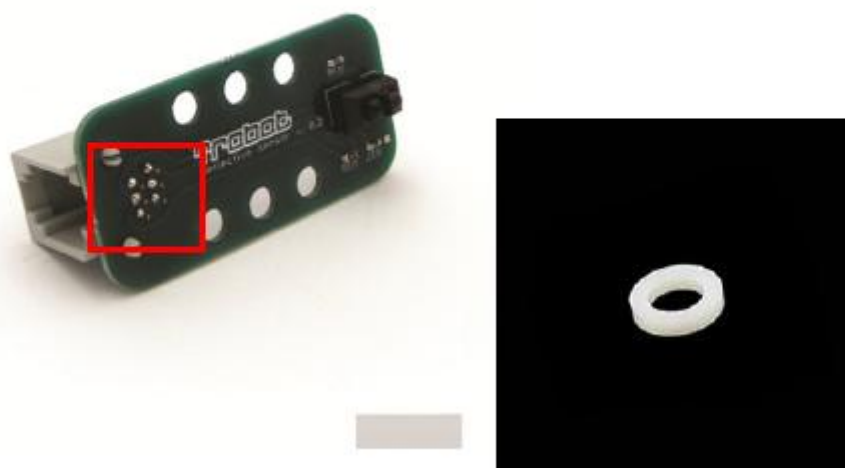
1. Montaż uchwytów na silniki



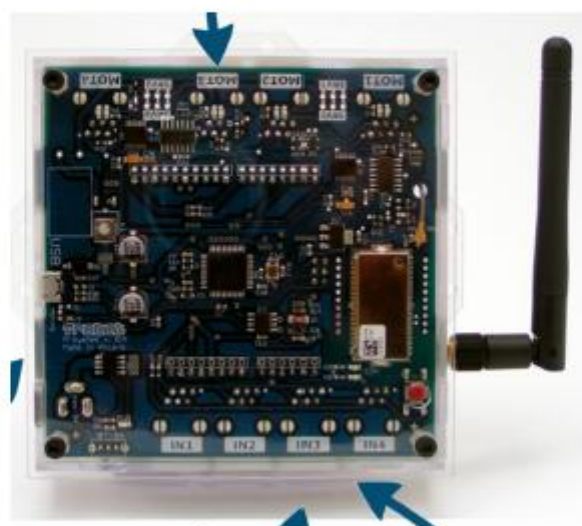
2. Montaż piast do silnika



3. Montaż czujników do robota



4. Podłączenie silników i czujników do sterownika



Problemy przy montażu robota prostego

1. Źle wlutowane elementy,
2. Zimne luty,
3. Przegrzanie i przerwanie ścieżki.

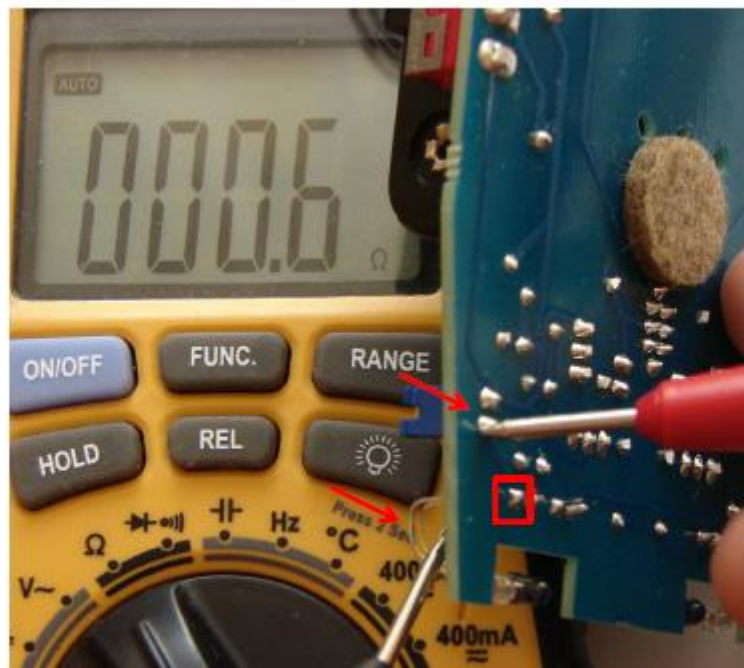
1. Źle wlutowane elementy



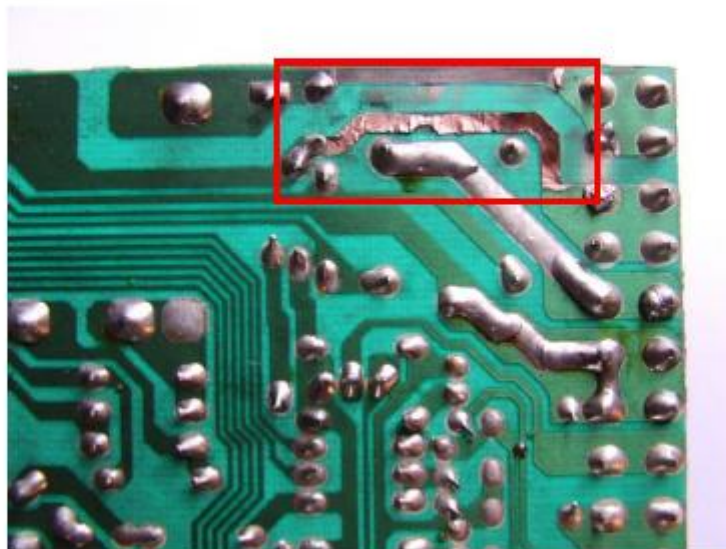


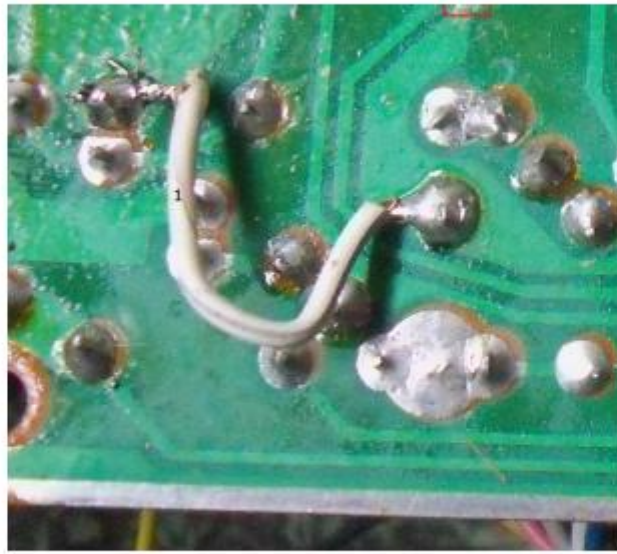
2. Zimne luty





3. Przegrzanie i przerwanie ścieżki





Czy mają Państwo jakieś
Pytania??

Dziękuję za uwagę.